

关于符合本国产品标准的声明函

本公司（单位）郑重声明，根据《国务院办公厅关于在政府采购中实施本国产品标准及相关政策的通知》（国办发〔2025〕34号）的规定，本公司（单位）提供的以下产品属于本国产品。具体情况如下：

1. （开源6轴视觉机器人系统（Dr-JSJQ2.0）），生产厂为（珠海市大然机器人科技有限公司），厂址为（广东省珠海市横琴新区环岛东路1889号18栋309室）。（开源6轴视觉机器人系统（Dr-JSJQ2.0））的中国境内生产的组件成本占比 $\geq$ （规定比例）。（开源6轴视觉机器人系统（Dr-JSJQ2.0））的（关键组件）在中国境内生产。（开源6轴视觉机器人系统（Dr-JSJQ2.0））的（关键工序）在中国境内完成。

2. （开源高精度视觉6轴协作机器人系统（Dr-SYYTLZ2.0）），生产厂为（珠海市大然机器人科技有限公司），厂址为（广东省珠海市横琴新区环岛东路1889号18栋309室）。（开源高精度视觉6轴协作机器人系统（Dr-SYYTLZ2.0））的中国境内生产的组件成本占比 $\geq$ （规定比例）。（开源高精度视觉6轴协作机器人系统（Dr-SYYTLZ2.0））的（关键组件）在中国境内生产。（开源高精度视觉6轴协作机器人系统（Dr-SYYTLZ2.0））的（关键工序）在中国境内完成。

3. （开源高精度双臂遥操作机器人系统（myArm M&C 双臂遥操作机械臂套件）），生产厂为（深圳市大象机器人科技有限公司），厂址为（深圳市福田区华强北街道深南中路2070号电子科技大厦D座5层D5F05室）。（开源高精度双臂遥操作机器人系统（myArm M&C 双臂遥操作机械臂套件））的中国境内生产的组件成本占比 $\geq$ （规定比例）。（开源高精度双臂遥操作机器人系统（myArm M&C 双臂遥操作机械臂套件））的（关键组件）在中国境内生产。（开源高精度双臂遥操作机器人系统（myArm M&C 双臂遥操作机械臂套件））的（关键工序）在中国境内完成。

4. (人形机器人 (G1 edu U8)) , 生产厂为 (宇树科技股份有限公司) , 厂址为 (浙江省杭州市滨江区西兴街道东流路 88 号 1 幢 306 室) 。 (人形机器人 (G1 edu U8)) 的中国境内生产的组件成本占比 $\geq$ (规定比例) 。 (人形机器人 (G1 edu U8)) 的 (关键组件) 在中国境内生产。 (人形机器人 (G1 edu U8)) 的 (关键工序) 在中国境内完成。

5. (大模型数据处理单元 (宵微 PTI654-S)) , 生产厂为 (上海宵微科技有限公司) , 厂址为 (上海市松江区新桥镇新育路 406 弄 81 号 A126) 。 (大模型数据处理单元 (宵微 PTI654-S)) 的中国境内生产的组件成本占比 $\geq$ (规定比例) 。 (大模型数据处理单元 (宵微 PTI654-S)) 的 (关键组件) 在中国境内生产。 (大模型数据处理单元 (宵微 PTI654-S)) 的 (关键工序) 在中国境内完成。

6. (模型训练单元 1 (宵微 PTA614-S)) , 生产厂为 (上海宵微科技有限公司) , 厂址为 (上海市松江区新桥镇新育路 406 弄 81 号 A126) 。 (模型训练单元 1 (宵微 PTA614-S)) 的中国境内生产的组件成本占比 $\geq$ (规定比例) 。 (模型训练单元 1 (宵微 PTA614-S)) 的 (关键组件) 在中国境内生产。 (模型训练单元 1 (宵微 PTA614-S)) 的 (关键工序) 在中国境内完成。

7. (模型训练单元 2 (宵微 PTA614-S)) , 生产厂为 (上海宵微科技有限公司) , 厂址为 (上海市松江区新桥镇新育路 406 弄 81 号 A126) 。 (模型训练单元 2 (宵微 PTA614-S)) 的中国境内生产的组件成本占比 $\geq$ (规定比例) 。 (模型训练单元 2 (宵微 PTA614-S)) 的 (关键组件) 在中国境内生产。 (模型训练单元 2 (宵微 PTA614-S)) 的 (关键工序) 在中国境内完成。

8. (高精度四轮四转移动平台 (RANGER MINI3.0)) , 生产厂为 (东莞松灵科技有限公司) , 厂址为 (广东省东莞市松山湖园区工业北四路 1 号 11 栋 201 室) 。 (高精度四轮四转移动平台 (RANGER MINI3.0)) 的中国境内生产的组件成本占比 $\geq$ (规定比例) 。 (高精度四轮四转移动平台 (RANGER MINI3.0)) 的 (关键组件) 在中国境内生产。 (高精度四轮四转移动平台 (RANGER MINI3.0)) 的 (关键工序) 在中国境内完成。

9. （高精度双轮移动平台（Phoebus P4M21）），生产厂为（思岚机器人（盐城）有限公司），厂址为（江苏省盐城市盐南高新区新河街道新园路 88 号 03 幢）。（高精度双轮移动平台（Phoebus P4M21））的中国境内生产的组件成本占比 $\geq$ （规定比例）。（高精度双轮移动平台（Phoebus P4M21））的（关键组件）在中国境内生产。（高精度双轮移动平台（Phoebus P4M21））的（关键工序）在中国境内完成。

10. （四足仿生机器狗系统（Go2 edu U4）），生产厂为（宇树科技股份有限公司），厂址为（浙江省杭州市滨江区西兴街道东流路 88 号 1 幢 306 室）。（四足仿生机器狗系统（Go2 edu U4））的中国境内生产的组件成本占比 $\geq$ （规定比例）。（四足仿生机器狗系统（Go2 edu U4））的（关键组件）在中国境内生产。（四足仿生机器狗系统（Go2 edu U4））的（关键工序）在中国境内完成。

11. （模型训练单元 2（宵微 PTA614-S）），生产厂为（上海宵微科技有限公司），厂址为（上海市松江区新桥镇新育路 406 弄 81 号 A126）。（模型训练单元 2（宵微 PTA614-S））的中国境内生产的组件成本占比 $\geq$ （规定比例）。（模型训练单元 2（宵微 PTA614-S））的（关键组件）在中国境内生产。（模型训练单元 2（宵微 PTA614-S））的（关键工序）在中国境内完成。

12. （光学机器人动捕单元 1（Mars 1.3H）），生产厂为（北京度量科技有限公司），厂址为（北京市朝阳区安慧里四区 15 号楼院 2 号楼 8 层 820 室（五矿大厦））。（光学机器人动捕单元 1（Mars 1.3H））的中国境内生产的组件成本占比 $\geq$ （规定比例）。（光学机器人动捕单元 1（Mars 1.3H））的（关键组件）在中国境内生产。（光学机器人动捕单元 1（Mars 1.3H））的（关键工序）在中国境内完成。

13. （光学机器人动捕单元 1（宵微 PTI654-S）），生产厂为（上海宵微科技有限公司），厂址为（上海市松江区新桥镇新育路 406 弄 81 号 A126）。（光学机器人动捕单元 1（宵微 PTI654-S））的中国境内生产的组件成本占比 $\geq$ （规定比例）。（光学机器人动捕单元 1

(宵微PTI654-S))的(关键组件)在中国境内生产。(光学机器人动捕单元1(宵微PTI654-S))
的(关键工序)在中国境内完成。

14. (光学机器人动捕单元2(Mars 4H))，生产厂为(北京度量科技有限公司)，厂
址为(北京市朝阳区安慧里四区 15 号楼院 2 号楼 8 层 820 室(五矿大厦))。(光光
学机器人动捕单元2(Mars 4H))的中国境内生产的组件成本占比 $\geq$ (规定比例)。(光学
机器人动捕单元2(Mars 4H))的(关键组件)在中国境内生产。(光学机器人动捕单元2
(Mars 4H))的(关键工序)在中国境内完成。

15. (惯性机器人动捕单元(PN3-FB-G))，生产厂为(北京诺亦腾科技有限公司)，
厂址为(北京市石景山区群明湖大街 6 号院 2 号楼 4 层)。(惯性机器人动捕单元
(PN3-FB-G))的中国境内生产的组件成本占比 $\geq$ (规定比例)。(惯性机器人动捕单元
(PN3-FB-G))的(关键组件)在中国境内生产。(惯性机器人动捕单元(PN3-FB-G))的
(关键工序)在中国境内完成。

.....

本公司(单位)对上述声明内容的真实性负责。如有虚假，愿承担相应法律责任。

公司(单位)名称(盖章)：陕西天捷创科智能科技有限公司

日期：2026 年 8 月 25 日



- 1.产品如有型号，请在“产品名称”栏一并填写。
- 2.生产厂名与厂址应与生产厂营业执照载明的相关信息保持一致。
- 3.该产品的中国境内生产的组件成本占比相关要求实施前，“规定比例”栏可不填，下同。
- 4.该产品的关键组件要求实施前，“关键组件”栏可不填，下同。
- 5.该产品的关键工序要求实施前，“关键工序”栏可不填，下同。

